2021 年云南漾濞 $M_{\rm S}$ 6. 4 地震预警处理结果分析 *

李丹宁,张国权,缪素秋,高 洋,秦 敏,马红虎,崔庆谷

(云南省地震局,云南 昆明 650224)

摘要: 2021 年 5 月 21 日云南漾濞发生 M_s 6. 4 地震,云南地震预警处理系统对观测数据进行了有效处理并产出预警信息。首先分析了观测记录的走时—震中距关系以及不同类型台站的信噪比,说明该系统震相拾取正确,确保了震中位置和发震时刻测定的高准确度,鉴于此次地震预警震级整体偏小,对比了不同类型台站的震级偏差,其中一般台震级偏差最小、测震台次之、基准台第三、基本台最大。云南地震预警处理系统在2021 年 5 月接入基准台和基本台后,对于漾濞地震的震中位置和发震时刻测定的准确性和稳定性均有提高,震级偏差变化不明显,仍然整体偏小。这说明了云南地震预警处理系统台站布局合理,系统具备一定的预警能力,但震级算法还有待改进。

关键词: 地震预警; 台站类别; 震级偏差; 漾濞 M_s 6.4 地震

中图分类号: P315.6 文献标识码: A 文章编号: 1000 - 0666(2021)03 - 0399 - 08

0 引言

地震预警作为有效减轻地震灾害的措施之一, 最早是在 1868 年美国旧金山大地震后由 Cooper 提 出的, 其主要原理是利用电磁波传播速度大于地 震波的传播速度,根据震中附近的地震台所记录 到的最早到达的地震波信息快速计算地震三要素、 影响范围及其破坏程度,并抢在破坏性地震波到 达之前发布预警信息(张红才等, 2012)。公众可 以利用地震预警系统提供的几秒至几十秒的预警 时间逃生避险, 重大基础设施及生命线工程可以 实施紧急处置,从而达到减轻地震次生灾害的目 的。因此积极推进地震预警工程,在减少地震人 员伤亡与减轻重大工程灾害损失上意义重大 (于 培青等, 2019; 高峰等, 2014)。日本是地震灾害 较多的国家, 也是世界上最早建设地震预警系统 的国家之一,于20世纪50年代与80年代分别建 立了铁路预警系统与紧急地震速报系统,2007年 日本气象厅正式对全国公众发布预警的警报信息,称为"紧急地震速报"(Horiuchi et al, 2005; Kamigaichi et al, 2009; 马强, 2008; 袁志祥等, 2007;杨陈等, 2018)。经过数十年的发展,日本的预警系统已取得了较好的应用成果。美国于1994年开始研究地震预警,最初使用的是 Elarm系统(Allen, Kanamori, 2003),经过不断技术更新,在 ElarmS3 的基础上建成了 ShakeAlert 系统,该系统融合了 ElarmS3 和 Finder 两种算法(Given et al, 2014)。墨西哥于 1991年建成了墨西哥市地震预警系统 SAS(Espinosa – Aranda et al, 1995)。还有很多国家和地区都建立了预警系统,如土耳其(Erdik et al, 2003)、意大利(Zollo et al, 2009)、欧盟(Parolai et al, 2015)、中国(Zhang, et al, 2016)等。

2008 年汶川地震之后,地震预警作为地震灾害防御的重要手段之一正逐步走向我国公众的视野。与此同时,根据《国家防震减灾规划(2006—2020年)》提出的目标(国务院办公厅,

^{*} 收稿日期: 2021 - 06 - 18.

基金项目: 国家自然科学基金——基于密集台阵与多测项联合的慢地震监测研究(4187040705)和国家地震烈度速报与预警工程云南子项目联合资助.

第一作者简历: 李丹宁 (1982 –), 高级工程师. 主要从事测震学相关研究, 如地震重定位、震源参数、地震预警等. E – mail: zuni_2001@ 163. com.

2007),地震预警系统的建设作为目前我国防震减灾的一项重点任务全面展开。2013 年 6 月通过验收的国家科技支撑计划"地震预警与烈度速报系统的研究与示范应用"标志着中国地震预警的研究与建设迈出了坚实的一步;已经完成立项的"国家地震烈度速报与预警工程"标志着中国地震预警系统的建设已经摆上了地震监测的日程表(杨陈等,2015)。

中国地震局于 2018 年正式实施国家地震烈度速报与预警工程,云南作为"先行先试"单位于 2019 年 4 月开始接入一般站数据进行预警系统试运行。在 2021 年云南漾濞 $M_{\rm s}$ 6.4 地震中云南地震预警处理系统有效产出数据,本文拟针对此产出结果,通过分析台站信噪比、地震"三要素"的偏差情况等,对云南地震预警处理系统在漾濞地震中的表现进行系统研究。

1 云南预警台网现状

目前,云南地震预警台网建设了203个基准台 (测震仪)、233 个基本台(强震仪)和1110个一 般台 (烈度仪), 另外还有 120 个示范台 (烈度 仪),建成后台站的总数超过1600个(图1),构 建了"测震、强震动、地震烈度"三网融合的云 南地震预警台网。传统的测震观测主要服务于地 震学, 其记录的数据为地动速度, 可为地球内部 构造和地震活动性的研究提供各种地震参数,也 可用于研究地震波的传播规律: 传统的强震观测 主要记录近场强震,记录的物理量为加速度,旨 在测定地面和建筑物在地震作用下的运动过程 (金星等, 2004; 付萍等, 2020); 烈度仪是基于 低成本的 MEMS 传感器的加速度计, 其体积小、 能耗低,灵敏度高、价格低廉,便于铺设高密度 台网,利用高密度的 MEMS 传感器可以在震后最 短几秒内提供强地面运动图, 在提供关键性地震 信息、减小预警盲区、缩短预警时间等地震预警 研究中具有很大的应用前景(康涛, 2018)。

2021年5月15日,云南地震预警台网接入基准台与基本台,实现了三网融合。全省平均台间距从原来的50km左右,发展到现在的10km左右。

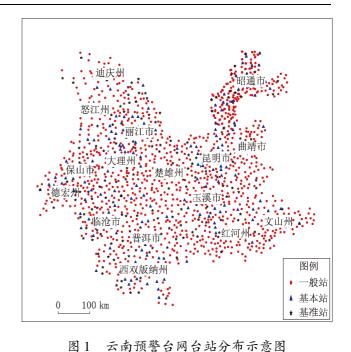


Fig. 1 Distribution of stations of the Yunnan
Early Warning Network

从有测震观测的 203 个基准台来看,台间距也提升到了 25 km 左右,台网的监测能力也得到明显提升。

2 数据分析

2.1 预警处理结果总体情况

2021年5月21日21时48分, 云南漾濞发 生 M_s 6.4 地震后,云南预警系统共使用 330 个台 站进行预警,其中一般台217个、基本台18个、 基准台 66 个、测震台 29 个、共进行了 31 次处 理,详细结果见表1。系统首次处理时共使用3 个台站的数据, 预警用时 6.6 s (预警用时指预 警信息提供时刻与人工编目发震时刻的时间差), 系统耗时 (预警信息提供时刻与地震波检知时刻 的时间差为4.8 s),震级偏差为-1级,震中位 置偏差为 1.2 km, 发震时刻误差为 -0.1 s。由 以上分析可看出,首次处理的震中位置和发震时 刻的误差均很小,能满足预警需求,但震级误差 较大。随着时间推移,触发台站的数量不断增 加,后续处理结果基本稳定,但震级一直偏小, 31 次处理的震级平均偏差为-1、最大偏差为 -1.4 (第4次的处理结果), 最小偏差为 -0.8 (第18、19次的处理结果)。

表 1 2021年5月21日预警系统处理结果

Tab. 1 Evaluation results of the Yangbi Ms6. 4 earthquake on May 21, 2021 by the Yunnan Early Warning Network

处理 序号	预警系统相关				震源要素				预警结果评价相关		
	预警信息提供时刻	预警总 耗时/s	预警实 耗时/s	使用台 站数	震中地名	推定震中位置		估算	震级	震中误差/	发震时刻
						λ _E /(°)	$\varphi_{ m N}/(^{\circ})$	震级	误差	km	误差/s
1	21 :48 :42. 0	6. 6	4. 8	3	云南漾濞	99. 88	25. 69	5. 43	-0.92	1. 15	-0.1
2	21 :48 :43. 1	7. 7	5.9	10	云南漾濞	99.88	25. 68	5. 03	-1.32	0.42	-0.1
3	21 :48 :44. 2	8.8	7	17	云南漾濞	99.88	25. 69	4. 98	-1.37	0.48	-0.1
4	21 :48 :45. 2	9.8	8	24	云南漾濞	99.89	25. 69	4. 97	-1.39	0. 81	0
5	21 :48 :46. 4	11	9. 2	32	云南漾濞	99. 88	25. 69	5. 07	-1.28	0. 82	-0.1
6	21 :48 :47. 6	12. 2	10.4	37	云南漾濞	99.88	25. 69	5. 23	-1.13	0. 89	-0.1
7	21 :48 :48. 7	13. 3	11.5	45	云南漾濞	99.88	25. 69	5. 24	-1.12	0.9	-0.1
8	21 :48 :49. 9	14. 5	12.7	56	云南漾濞	99.88	25. 69	5. 21	-1.14	1. 19	-0.1
9	21:48:51.7	16. 3	14. 5	70	云南漾濞	99.88	25. 69	5. 24	-1.12	1. 25	-0.1
10	21;48;53.7	18. 3	16.5	86	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 35	-1	0. 95	0
11	21 :48 : 54. 9	19. 5	17.7	106	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 35	-1	1. 07	0
12	21:48:57.9	22. 5	20.7	137	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 39	-0.96	1. 11	0
13	21:49:00.3	24. 9	23. 1	166	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 42	-0.93	1. 09	0
14	21;49;02.8	27. 4	25.6	201	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 43	-0.92	1	-0.1
15	21;49:05.2	29. 8	28	231	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 46	-0.89	1	0
16	21:49:07.5	32. 1	30.3	256	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 47	-0.88	1. 01	0
17	21:49:09.9	34. 5	32.7	274	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 51	-0.84	0. 99	0
18	21:49:12.3	36. 9	35. 1	291	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 54	-0.81	0. 99	0
19	21:49:15.2	39. 8	38	298	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 54	-0.81	1	0
20	21:49:18.7	43. 3	41.5	304	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 52	-0.83	0. 99	0. 1
21	21 :49 : 22. 8	47. 4	45.6	309	云南漾濞	99.89	25. 69	5.5	-0.86	1	0. 1
22	21 :49 : 26. 9	51.5	49.7	313	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 47	-0.88	0. 99	0. 1
23	21:49:30.9	55. 5	53.7	321	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 49	-0.87	0. 99	0. 1
24	21:49:35.1	59. 7	57.9	322	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 49	-0.87	0. 99	0. 1
25	21:50:07.6	92. 2	90.4	324	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 45	-0.9	0. 99	0. 1
26	21:50:14.5	99. 1	97.3	325	云南漾濞	99. 89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1
27	21:50:18.5	103	101	326	云南漾濞	99. 89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1
28	21;50;28.5	113	111	327	云南漾濞	99. 89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1
29	21;50;32.6	117	115	328	云南漾濞	99.89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1
30	21:50:49.4	134	132	329	云南漾濞	99. 89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1
31	21:50:53.4	138	136	330	云南漾濞	99. 89	25. 69	5. 46	-0.89	0. 99	0. 1

2.2 台站初至时间

较远台站的时效性无法满足地震预警需求, 因此,根据人工编目结果中的发震时刻,结合预 警系统处理结果,本文计算了震中距在300 km范 围内各预警台站 P 波震相以及测震台站编目结果 中 Pg 或 Pn 波震相的走时,绘制震中距与走时的拟 合曲线,如图 2 所示。从图中可以看出,在漾濞地 震的预警处理中,预警系统所用台站的震相与走时曲线吻合较好,没有明显偏离曲线的台站,即预警系统台站到时拾取准确,不存在错误拾取初动时间的情况,这也是该系统能精确确定震中位置和发震时刻的原因。从图 2 还可以看到,在震中距 180 km 左右,编目结果中出现 Pn 波震相前,预警系统拾取的 P 与 Pg 波震相走时曲线吻合度较高,

这是由于预警台站中多为一般台,只有烈度仪,不能清晰记录 Pn 波,通常拾取到的都是 Pg 波;震中距大于 180 km 后,少数与编目结果中 Pn 波震相吻合的预警台初动为基准台或测震台的速度仪记录。

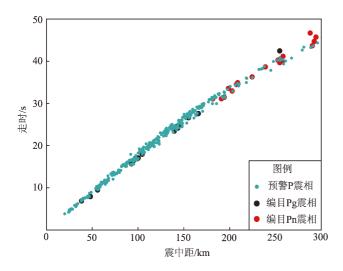


图 2 震相走时与震中距拟合曲线

Fig. 2 Fitted curve of P – phases' travel time and the epicentral distance

2.3 信噪比

云南地震预警台网的一般台占比最大,超过2/3,因此对于预警的结果最具影响力。而一般台使用的是烈度仪,其信噪比是预警台网所有台站类型中最低的,因此,本文主要针对一般台的信噪比进行分析。在上述初动到时拾取准确的基础上,预警系统在漾濞地震预警处理中主要使用了震中距200 km内的一般台,计算信噪比,如图3所示,一般台的信噪比随震中距增大而逐渐降低,

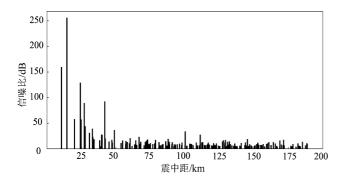


图 3 震中距 200 km 范围内一般台的信噪比 Fig. 3 The signal – to – noise ratio of regular stations within 200 km from the epicenter

震中距 50 km 内的台站信噪比最高,均值达 50 以上,震中距 200 km 内的一般台信噪比均值为 14,满足预警系统对波形信噪比的要求。此外,基本台和基准台的信噪比均值达 100 以上。测震台有 2个台站 S 波段限幅,但由于预警系统主要采用 P 波段计算震级,所以限幅问题影响不大。

2.4 "三要素"偏差分析

通常评价地震定位准确度主要通过地震发震时刻、震中位置和震级来进行,简称"三要素"。 本文通过对漾濞地震"三要素"进行分析,来判断预警系统处理结果的准确性。

2.4.1 震级偏差分析

震级测定是地震预警中的难点之一。从根本 上来说, 震级是反映地震大小的物理量, 传统的 地震震级包括里氏震级(地方震级)ML、面波震 级 $M_{\rm s}$ 、矩震级 $M_{\rm w}$ 、地幔震级 $M_{\rm m}$ 、能量震级 $M_{\rm E}$ 等,这些震级的确定过程往往十分复杂,而且标 准不一, 有些甚至依据不明, 还有些学者提出在 某些情况下地震震级与地震的大小并没有一个严 格的相关关系(王勇胜, 韦永祥, 2018)。由于地 震预警时间极短, 预警震级的确定除了准确性要 求,还有时效性要求,这就更增加了地震预警震 级确定的难度。地震预警实时震级的确定往往只 根据几个台站初至P波的信息与震级的经验统计 规律来计算,而破坏性地震的成核和发展非常复 杂,仅利用有限台站的初始记录信息进行计算, 有可能因为地震破裂过程尚未完成, 波形还未完 全发育而造成较大的不确定性。目前地震预警震 级计算的方法还不具有普适性(马强, 2008),对 某一区域,需要更多的震例样本积累,才能为预 警信息的可靠性、时效性、稳定性提供支撑。

为更全面地分析云南地震预警系统确定震级的表现,本文对31次系统处理结果进行分析。由于本文参照的编目结果中,关于震级的确定主要是使用原有的测震台记录进行计算,虽然基准台也采用测震仪进行记录,但由于是新架设的台站,出于对稳定性的考虑,我们把基准台和原有的测震台分开进行对比,得到使用测震台、一般台、基本台、基准台测定的震级偏差概率密度分布曲线,如图4所示。

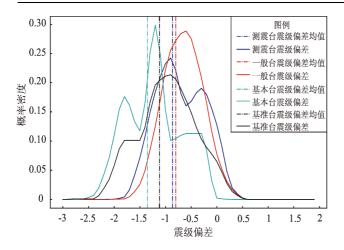


图 4 震級偏差的概率密度分布图 Fig. 4 Probability density distribution of the magnitude error

从图 4 可以看到,一般台震级偏差在均值和峰值上的分布都有明显优势,呈现单峰分布特征,28%的一般台的震级偏差集中在 -0.5 附近,震级偏差峰值最小,仅为 -0.5,均值为 -0.8;测震台次之,呈现双峰分布特征,分别有 24%的测震台的震级偏差集中在 -0.8 附近,18%集中在 -0.3 附近,震级偏差峰值为 -0.8,均值偏差为 -0.9;基准台的震级偏差呈现双峰分布特征,有 21%的基准台的震级偏差集中在 -0.8 附近,10%集中在 -1.8 附近,震级偏差峰值与测震台相当,为 -0.8,均值偏差为 -1.1;震级偏差最大的为基本台,呈现双峰分布特征,有近 30%的基本台的震级偏差集中在 -1.2 附近,18%集中在 -1.8 附近,震级偏差峰值为 -1.2,均值偏差为 -1.4。

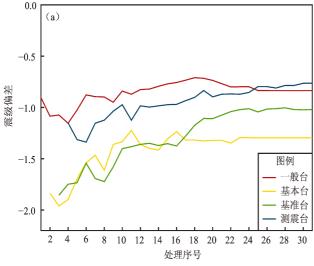
理论上概率密度分布应呈对称型,而图 4 表现出来的是偏态分布,除测震台的震级偏差均值比峰值大外,其它 3 类台站的震级偏差均值都比峰值小。这很可能是预警系统计算震级时,因时效性的要求,远台台站波形还未发育完全(未达到最大振幅)就参与计算,拉低了均值,而峰值体现的是波形发育完全的台站的计算结果,因此表现出震级偏差均值比峰值大的特征,而测震台站因为台间距较大(50 km 左右),波形是否发育完全对其影响相对较小,其震级偏差峰值和均值较接近,峰值还略小于均值。综合不同类型台站的震级偏差概率密度分布情况,我们发现在漾濞地震预警处理

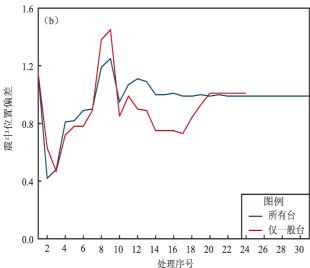
中,采用峰值来表示预警震级,比均值更为接近编目结果。但在震级算法方面还有待改善。

为了更系统地分析震级随预警系统处理进程 的变化,对上述4类台站每一次处理的均值进行计 算,如图 5a 所示。首次处理时仅有 3 个一般台触 发,这与一般台数量最多、平均台间距仅为 10 km 左右有关; 从第二次处理开始, 基本台、基准台 陆续有触发,参与预警处理计算。总体来看,图 5a 与图 4 情况吻合。一般台的震级偏差最为稳定, 幅值变化在 0.4 以内, 这与一般台数量最多且整体 偏差最小有关, 在第 19 次处理时达到最优, 震级 偏小0.7; 其次测震台的震级偏差也较为稳定, 变 化幅度在 0.5 以内, 这与多年来测震台的维护情况 良好有关;基准台与基本台震级偏差整体较大, 均偏小1级以上。从系统预警处理进程来看,对于 基准台和基本台,第16次处理是一个分界点,此 次处理结果在震后 32.1 s 给出。前 15 次处理结果 总体表现为使用基本台计算的震级偏差较小,基 准台较大;但从第16次处理开始,情况反转,使 用基准台测定的震级偏差明显减小, 优于基本台, 从偏小1.5逐渐变小,在随后的16次处理中逐渐 稳定到偏小1.1左右。理论上, 震级通常是采用最 大振幅值进行计算,对于预警系统,同一地震震 级的表现应是随预警进程的推移, 越来越多的台 站记录的波形发育完全, 震级逐渐增大至稳定。 漾濞地震中, 基准台、测震台、基本台的记录都 体现了这一特征,但一般台在第19次处理中震级 达到最优之后偏差值没有稳定,还有所下降,这 可能与预警后期大量一般台的远台增多有关系。

2.4.2 震中位置偏差分析

为了更直观地分析自 5 月 15 日起增加基准台、基本台后云南地震预警系统的处理能力,我们把预警处理系统应用于漾濞地震时,只有一般台和增加基准台、基本台后参与计算震中位置偏差的结果进行了对比。如图 5b 所示,这两种情况对于震中位置的测定都比较准确,相对而言,仅使用一般台测定的震中位置偏差较大,最大偏差约为1.5 km,加入了基准台、基本台的所有台站测定的震中位置最大偏差约 1.2 km,且总体比仅有一般台的结果更为稳定。





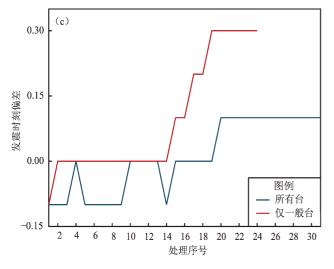


图 5 不同类型台站的震级偏差 (a)、震中位置 偏差 (b) 以及发震时刻偏差 (c)

Fig. 5 Magnitude error (a), epicenter location error (b) and origin time error (c) of different stations type

2.4.3 发震时刻偏差分析

由图 5c 可见,只有一般台和增加基准台、基本台后对于发震时刻的计算都比较准确,仅使用一般台时计算的发震时刻偏差较大,最大偏差为0.3 s,加入了基准台、基本台的所有台站计算的发震时刻最大偏差为0.1 s,且总体也比仅有一般台时计算的结果更为稳定。

3 结论

云南地震预警系统在漾濞 M_s 6.4 地震中有效产出,首次处理使用 3 个台站数据,预警用时6.6 s,系统耗时 4.8 s;震级偏差为 -1,震中位置偏差为 -1.2 km,发震时刻误差为 -0.1 s,这体现了预警系统在本次地震中的实效性和定位准确性。整体来看,台站到时读取准确,无错误拾取 P 波到时的情况;从 31 次处理情况看,该系统对震中位置和发震时刻的计算准确度高,震中位置最大偏差为 1.3 km,均值偏差为 1 km,发震时刻最大偏差为 1.3 km,均值偏差为 1.0.01 s;但预警震级整体偏小,且偏差较大,最大偏差为 1.4,均值偏差为 1.

从3种类型台站的震级偏差表现来看,一般台较有优势,震级偏差最小且呈单峰分布,从辐射花样上看最符合震级分布特征。其次是测震台和基准台,基本台震级偏差最大。整体上,预警处理系统目前的震级算法有待改善。

对比增加基准台和基本台后的系统处理能力与仅有一般台时的差别,发现增加台站后,系统计算的震中位置和发震时刻稳定性均有提升。

综上所述,云南地震预警系统台网的台站布局合理,对于震中位置和发震时刻的计算准确度高,预警震级整体偏小,说明该系统具备一定的预警能力,但震级算法还有待改进。目前人工智能地震预警震级估算方法正进行系统研发,下一步我们将云南地震预警系统使用人工智能方法进行震级测算。

参考文献:

付萍,郑韶鹏,汪豪.2020. 福建省简易烈度计地震预警试验区观测 网络系统建设[J]. 华南地震,40(1):60-66.

- 高峰,杨学山,马树林. 2014. 地震预警系统综述[J]. 自然灾害学报, 23(5);62-69.
- 国务院办公厅. 2007. 国家防震减灾规划(2006—2020年)[R].
- 金星,马强,李山有,等.2004. 宽频带强震仪与地震仪同一台基上记录仿真对比研究[J]. 地震工程与工程振动,4(5):7-12.
- 康涛. 2018. MEMS 加速度计在地震预警中的应用研究[J]. 山西建筑,44(25):39 -41.
- 马强. 2008. 地震预警技术研究及应用[D]. 哈尔滨:中国地震局工程力学研究所.
- 王勇胜, 韦永祥. 2018. 地震预警技术研究现状及展望[J]. 科学技术 创新, (14); 22-24.
- 杨陈,郭凯,张素灵,等. 2015. 中国地震台网现状及其预警能力分析 [J]. 地震学报,37(3):508 –515.
- 于培青,符衡,林彬华,等. 2019. 地震预警在广西北流 $M_{\rm s}$ 5. 2 地震中的实践与应用[J]. 华北地震科学,37(增刊1):43 –46,66.
- 袁志祥,单修政,徐世芳,等. 2007. 地震预警技术综述[J]. 自然灾害学报,16(6):216-223.
- 张红才,金星,李军,等. 2012. 地震预警震级计算方法研究综述[J]. 地球物理学进展,27(2):464 474.
- 朱景宝,宋晋东,李山有. 2021. 基于支持向量机的地震预警震级快速估算研究[J]. 振动与冲击,40(7):126 134.
- Allen R M, Kanamori H. 2003. The potential for earthquake early warning in southern California [J]. Science, 300 (5620):786-789
- Erdik M, Fahjan Y, Ozel O, et al. 2003. Istanbul earthquake rapid response and the early warning system[J]. Bulletin of Earthquake Engineering, 1(1):157 163;

- Espinosa Aranda J M, Jiménez A, Ibarrola G, et al. 1995. Mexico City seismic alert system [J]. Seism Res Lett, 66(6):42 53.
- Given D D, Cochran E S, Heaton T, et al. 2014. Technical implementation plan for the ShakeAlert production system An earthquake early warning system for the West Coast of the United States [C]. Reston, VA:US Geological Survey, 25.
- Horiuchi S, Negishi H, Abe K, et al. 2005. An automatic processing system for broadcasting earthquake alarms [J]. Bulletin of the Seismological Society of America, 95(2):708-718.
- Kamigaichi O, Saito M, Doi K, et al. 2009. Earthquake early warning in Japan; warning the general public and future [J]. Seismological Research Letters, 80(5):717 726.
- Parolai S, Bindi D, Boxberger T, et al. 2015. On site early warning and rapid damage forecasting using single stations; Outcomes from the REAKT Project [J]. Seismological Research Letters, 86 (5): 1393 1404.
- Zhang H, Jin X, Wei Y, et al. 2016. An earthquake early warning system in Fujian, China [J]. Bulletin of the Seismological Society of America, 106(2):755 - 765.
- Zhu Jingbao, Li Shanyou, Song Jindong, et al. 2021. Magnitude estimation for earthquake early warning using a deep convolutional neural network [J]. Frontiers in Earth Science, doi: 10.3389/FEART. 2021.653226.
- Zollo A, Iannaccone G, Lancieri M, et al. 2009. Earthquake early warning system in southern Italy: Methodologies and performance evaluation [J]. Geophysical Research Letters, 36(5):L00B07.

Analysis of Early Warning Processing Results from the 2021 Yangbi, Yunnan M_8 6. 4 Earthquake

LI Danning, ZHANG Guoquan, MIAO Suqiu, GAO Yang, QIN Min, MA Honghu, CUI Qinggu (Yunnan Earthquake Agency, Kunming 650224, Yunnan, China)

Abstract

On May 21, 2021, the Yunnan Earthquake Early Warning Processing System effectively processed the Yangbi $M_{\rm S}6$. 4 earthquake and produced kinds of early warning information. This paper analyzed the relationship between the arrival time and the epicentral distance. It is found that for the Yangbi earthquake, the Early Warning System picked up seismic phases without mistake, ensuring high accuracy of the epicenter location and the origin time. The magnitude given by the system is generally underestimated. We compared the magnitude error of different types of stations, and found that the stations deployed with seismic – intensity meters have the smallest error, followed by the old seismometer stations and the newly – built seismometer stations have the largest error. The Early Warning Processing System was connected to the newly – built seismometer stations and the accelerometer stations in May 2021, which in favor of improving the accuracy and stability of early warning results like the epicenter location and the original time of the Yangbi earthquake given by the system. But the magnitude error has not changed significantly, and the magnitude is still generally underestimated. This proves that the stations' layout of the Yunnan Earthquake Early Warning Processing System is reasonable; the epicenter and the origin time produced by the system are of high accuracy. The system has a certain early warning capability, but its magnitude algorithm needs to be improved.

Keywords: earthquake early warning; stations type; magnitude error; the Yangbi $M_{\varsigma}6.4$ earthquake